



ELROB050

Programmation robot

Objectifs

À l'issue de la formation, les participants seront capables de :

- Identifier les 3 éléments constitutifs d'un robot
- Déplacer le robot manuellement dans les systèmes de coordonnées existants
- Créer et modifier des repères (Outils, utilisateurs)
- Sélectionner, écrire, paramétrer et modifier une trajectoire
- Sélectionner et exécuter un programme
- Analyser la structure d'un programme
- Identifier, rechercher et modifier une donnée ou un paramètre
- Choisir et ajouter des instructions
- Configurer, tester et utiliser des entrées / sorties
- Interpréter les messages de diagnostics
- Sauvegarder et restaurer des programmes

Programme

Conduire un ilot robotisé

Sécurité en robotique
Architecture d'un ilot robot
Mode de fonctionnements
Manipuler un robot en manuel

Programmation en langage constructeur

Programmer en langage constructeur
Configurer et utiliser des entrées / sorties
Optimiser la programmation d'une installation

Mise en œuvre de trajectoires

Repères outils
Repères utilisateurs (Objets)
Programmer une trajectoire

Diagnostic et maintenance de l'ilot robotisé

Diagnostic et dépannage
Maintenance

Public

Techniciens, Mainteneurs, Régleurs, Intégrateurs, Utilisateurs de système robotisé.

Accessibilités personnes handicapées

Nos locaux sont adaptés aux personnes à mobilité réduite, nos formations sont compatibles avec plusieurs handicaps selon études. Nous consulter.

Nombres de participants

1 min – 6 maxi

Pré-Requis

Avoir les connaissances en électricité adaptées aux opérations qui lui sont confiées.
Notions de programmation et d'automatismes.

RENSEIGNEMENTS PRATIQUES

Durée : 5 jours (35 heures)
(Pour une marque de robot)

Dates : à définir

Horaires : à définir

Lieu : à définir

Coût : nous consulter

Délai d'accès

Conformément aux dates de notre catalogue inter-entreprises. Pour d'autres formations nous consulter.

Méthodes et moyens pédagogiques

Pédagogie participative, travaux pratiques, exploitation de documents techniques, utilisation de robots industriels.

Robots et cobots :

- FANUC - R30-iB
- ABB - IRC5
- KUKA - KRC4
- UNIVERSAL ROBOTS - CB3
- YASKAWA – YRC1000
- STAUBLI – CS9C

Modalités d'évaluations

Le formateur mettra en œuvre des outils d'évaluation (QCM – Exercices pratiques) pour valider les acquis de l'apprenant.

Validation et certification

Attestation de stage

