



**ELROB120**

## Simulation - Utilisation du logiciel constructeur

### Objectifs

À l'issue de la formation, les participants seront capables de :

- Utiliser le logiciel du constructeur (Interface)
- Créer une cellule de simulation
- Utiliser les fonctions du pupitre virtuel
- Programmer des trajectoires en simulation
- Identifier les sous-ensembles électriques du contrôleur
- Rechercher les causes de pannes
- Réaliser une maintenance préventive
- Choisir une méthode de calibration

### Programme

**Présentation de l'interface du logiciel**

**Création de trajectoires de simulation**

**Simulation / Robot virtuel**

**Utilisation du pupitre virtuel**

**Création d'une nouvelle cellule**

**Programmation hors ligne**

**Ajout d'équipement externe au logiciel  
Création d'objets**

**Transfert de la simulation sur un robot  
réel**

## Public

Programmeurs, Intégrateurs.

## Accessibilités personnes handicapées

Nos locaux sont adaptés aux personnes à mobilité réduite, nos formations sont compatibles avec plusieurs handicaps selon études. Nous consulter.

## Nombres de participants

1 min – 6 maxi

## Pré-Requis

Avoir participé à une formation Pilotage robot ou avoir un niveau équivalent en programmation robotique

## RENSEIGNEMENTS PRATIQUES

**Durée :** 3 jours (21 heures)  
*(Pour un logiciel de simulation)*

**Dates :** à définir

**Horaires :** à définir

**Lieu :** à définir

**Coût :** nous consulter

## Délai d'accès

Conformément aux dates de notre catalogue inter-entreprises. Pour d'autres formations nous consulter.

## Méthodes et moyens pédagogiques

Pédagogie participative, travaux pratiques, exploitation de documents techniques, utilisation de robots industriels.

Robots et cobots :  
- FANUC - Roboguide  
- ABB - RobotStudio

## Modalités d'évaluations

Le formateur mettra en œuvre des outils d'évaluation (QCM – Exercices pratiques) pour valider les acquis de l'apprenant.

## Validation et certification

Attestation de stage

